

通訊型 雙軸可程式控制器-步進/伺服馬達用

P502S



► 特徵

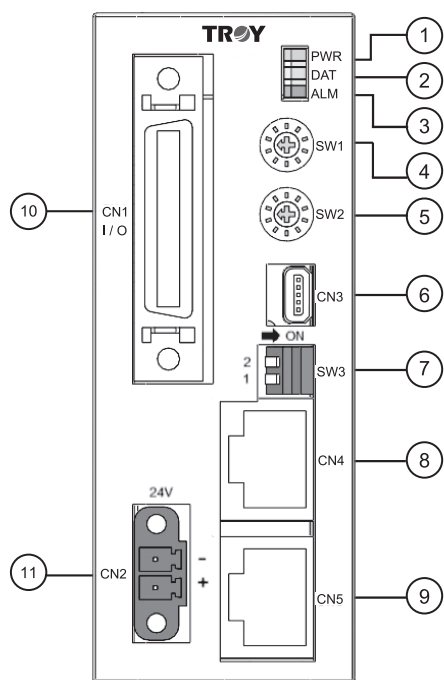
- 採T-net通訊協定，相容於Modbus RTU模式。
- 可透過USB輸入程式資料，進行多台連線控制。
- 8組程式選取與連結，可選擇相對/絕對座標定位。
- X、Y兩軸可各別獨立控制，脈波速度最高達4.9Mpps。
- 獨具Complex連續、定位運轉兩段速度設定功能。
- 透過通訊可同時控制多組步進/伺服馬達做單軸、雙軸定位。



► 規格

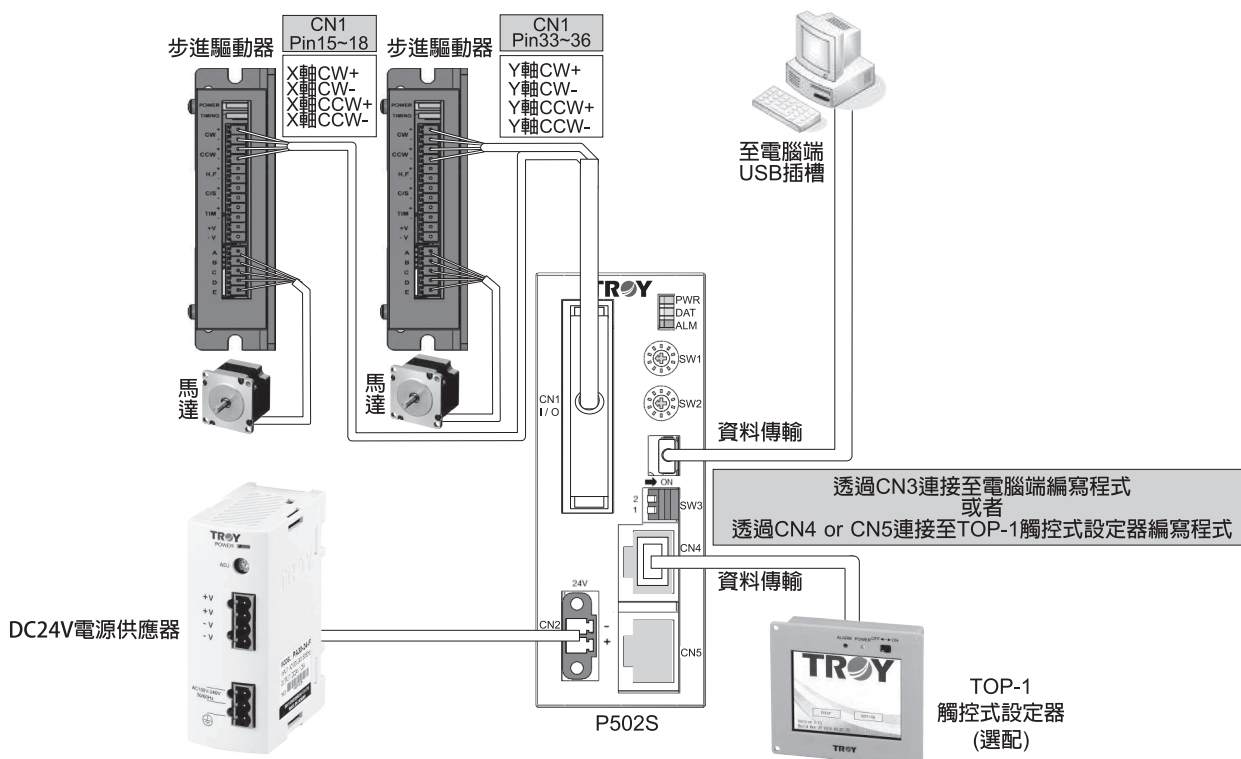
控制器型號	P502S
輸入電源	DC24V 100mA
信號輸出入方式	光耦合器 (Photo coupler) 輸入介面 差動式電路 (Line Driver) 輸出介面
通訊格式	MODBUS RTU模式
定位資料	8組，每組100Steps程式記憶位置 (或連結為1組800Steps)
定位控制	<ul style="list-style-type: none"> · 脈波行程 : 16,777,215 (pulse) · 速度倍率設定 : 2~600 (times) · 運轉脈波速度 : 6~4,914,600 (pps) · 起動脈波速度 : 4~4,914,600 (pps) · 加減速時間 : 1~ 65,535 (ms)
控制模式	SETTING(設定) / EDIT(編輯) / TEST(測試) / RUN(運行) / SCAN(掃描)
運轉模式	INDEX(定位運轉) / SCAN(連續運轉) / HOME(原點復歸)
功能特點	<ul style="list-style-type: none"> · X、Y兩軸可各別獨立控制 · 具備Complex連續、定位運轉兩段速度設定
保護功能	電源逆接保護、過電流保護
燈號顯示	PWR、DAT、ALM
使用溫度/濕度範圍	0°C~+40°C / 85%RH以下 避免水氣、塵屑與腐蝕性、易燃性氣體
外形尺寸(mm)	63 (L) X 35 (W) X 90 (H)
重量(g)	102

► 各部位名稱及功能



編號	面板名稱	功能說明
①	PWR	電源指示燈
②	DAT	資料傳輸燈
③	ALM	錯誤警示燈
④	SW1	P502S機號設置鈕
⑤	SW2	
⑥	CN3	Mini USB連接座 (與電腦通訊使用)
⑦	SW3	RJ45通訊終端阻抗
⑧	CN4	RJ45連接 (上位)
⑨	CN5	RJ45連接 (下位)
⑩	CN1	I/O接點 (與外部控制器、驅動器、設備極限sensor連接使用)
⑪	CN2	DC24V電源輸入

► 通訊控制系統結線例



TROY | SANYO DENKI | TAMAGAWA | TROY | MICRO STEP | TOHAN

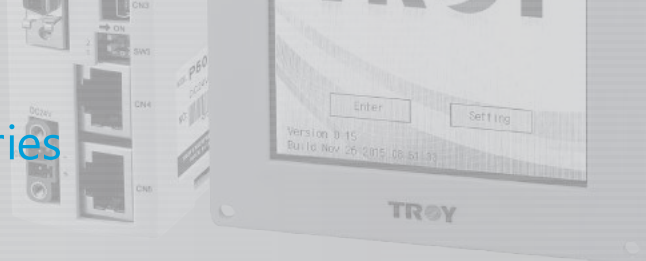
超低速同步馬達

步進/伺服馬達控制器

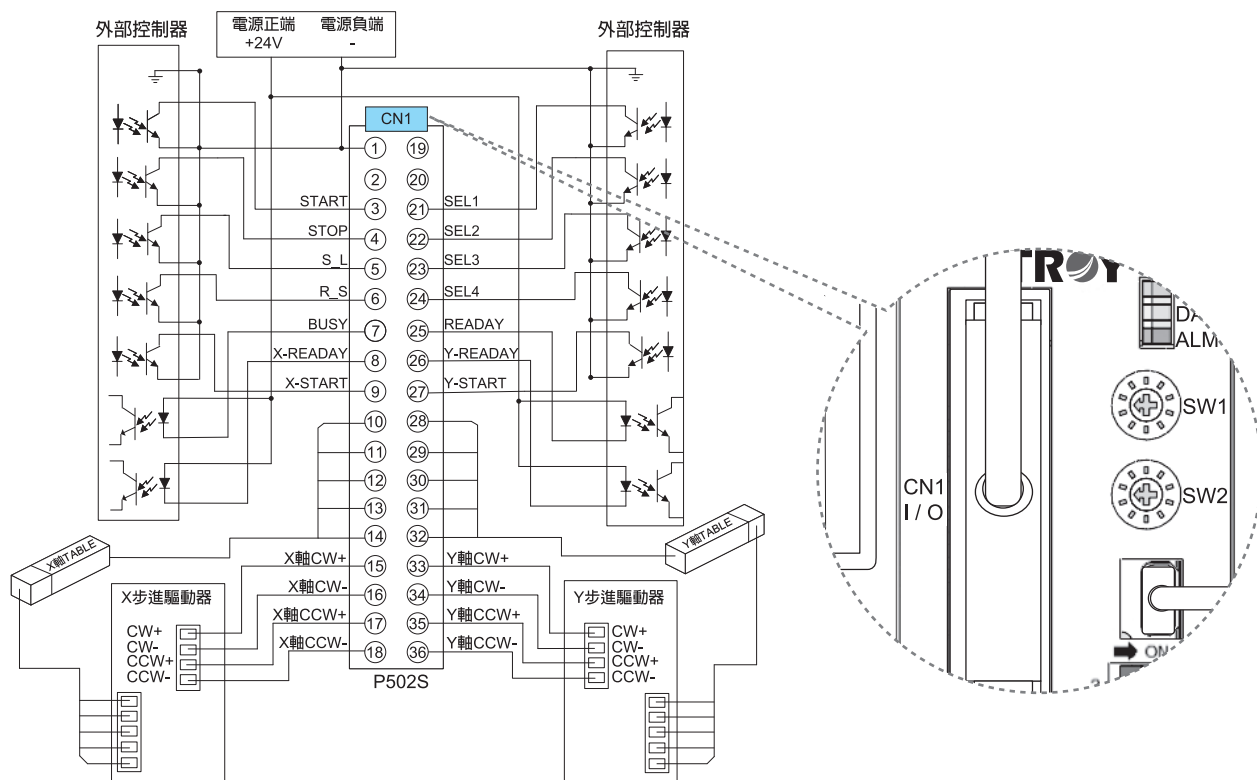
其他

Stepping/Servo Motor Controller Series

步進/伺服馬達控制器系列 P502S



▶ CN1 I/O 外部控制結線例



▶ 外形尺寸圖 (單位:mm)

